

# Quelques mesures physiques en océanographie

Mohamed Afekir ([cpgeafek@gmail.com](mailto:cpgeafek@gmail.com))

École Royale de l'Air

CPGE - Marrakech

## Partie 1

# Étude de la compressibilité et de la conductivité de l'eau océanique

### 1. Étude de la compressibilité de l'eau océanique

#### 1.1. Relation fondamentale de l'hydrostatique :

$$\vec{f}_v - \overrightarrow{grad}P = \vec{0}$$

$\vec{f}_v$  : densité de forces volumiques appliquées sur l'élément de fluide du bassin, dans le référentiel d'étude.

$$\rho \vec{g} = -\rho g \vec{u}_z = \overrightarrow{grad}P = \left(\frac{\partial P}{\partial x}\right) \vec{u}_x + \left(\frac{\partial P}{\partial y}\right) \vec{u}_y + \left(\frac{\partial P}{\partial z}\right) \vec{u}_z \Rightarrow \begin{cases} \left(\frac{\partial P}{\partial x}\right) = \left(\frac{\partial P}{\partial y}\right) = 0 \\ \left(\frac{\partial P}{\partial z}\right) = -\rho g \end{cases}$$

La pression  $P$  est, donc, indépendante de  $x$  et de  $y$ , d'où:

$$\boxed{\left(\frac{\partial P}{\partial z}\right) = \left(\frac{dP}{dz}\right) = -\rho g}$$

#### 1.2. Le coefficient de compressibilité isotherme :

$$\chi_o = -\frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_{T,s}$$

$$\text{On a : } \rho V = m \Rightarrow \ln \rho + \ln V = k \Rightarrow \frac{d\rho}{\rho} = -\frac{dV}{V}$$

$$\text{Soit : } \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial \rho}{\partial P}\right)_{T,s} = -\frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_{T,s} \Rightarrow \boxed{\chi_o = \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial \rho}{\partial P}\right)_{T,s}}$$

**1.3.**

D'après les questions 1.1. et 1.2. on a : 
$$\begin{cases} dP = -\rho g dz \\ \text{et} \\ d\rho = \rho \chi_o dP \end{cases}$$

D'où : 
$$\boxed{\frac{d\rho}{dz} + \rho^2 \chi_o g = 0}$$

Solution :  $\frac{1}{\rho(z)} = \chi_o g + \frac{1}{\rho(0)}$  ou : 
$$\boxed{\rho(z) = \frac{\rho(0)}{1 + \chi_o \rho(0) g z}}$$

**1.4.** Sur la hauteur totale  $h$  du bassin :

$$\rho(h) = \frac{\rho(0)}{1 + \chi_o \rho(0) g h} \Rightarrow \rho(h) = \rho(0) (1 - \chi_o \rho(h) g h) \Rightarrow \frac{\Delta\rho}{\rho} = -\rho(0) \chi_o g h$$

D'où : 
$$\boxed{\frac{\Delta\rho}{\rho} = \frac{\chi_o \rho(h) g h}{\chi_o \rho(h) g h - 1}}$$

La masse volumique  $\rho$  *déminue* lorsque  $z$  *augmente*.

**1.5.**

Hauteur	90 m	100 m	10 km
$\frac{\Delta\rho}{\rho}$	$-3,62 \times 10^{-4}$	$-4,02 \times 10^{-4}$	$-419,07 \times 10^{-4}$

**1.6.**

$$\frac{dP}{dz} = -\rho g = -\frac{\rho(0)g}{1 + \rho(0)g\chi_o z} \Rightarrow P - P(0) = -\frac{1}{\chi_o} \ln(1 + \rho(0)g\chi_o z)$$

Soit : 
$$\boxed{P(z) = P(0) - \frac{1}{\chi_o} \ln(1 + \rho(0)g\chi_o z)}$$

**1.7.** Application numérique

$$P(h) = P(0) - \frac{1}{\chi_o} \ln(1 + \rho(0)g\chi_o h) = P_o$$

$$\Rightarrow P(0) = \frac{1}{\chi_o} \ln(1 + \rho(0)g\chi_o h) + P_o \text{ avec : } \rho(0) = \frac{\rho(h)}{1 - \rho(h)g\chi_o z}$$

Soit : 
$$\boxed{P(0) = P_o - \frac{1}{\chi_o} \ln(1 - \rho(h)g\chi_o h)}$$

Hauteur	90 m	100 m	10 km
$P(0)$		$11,05 \times 10^5$	$101,65 \times 10^5$

**2. Étude de la conductivité de l'eau océanique**

**2.1.**

$$\boxed{\Phi_{1c}(t) = B_1(t)S \text{ et } \Phi_{2c}(t) = B_2(t)S}$$

**2.2.** Forme intégrale du théorème d'AMPÈRE :

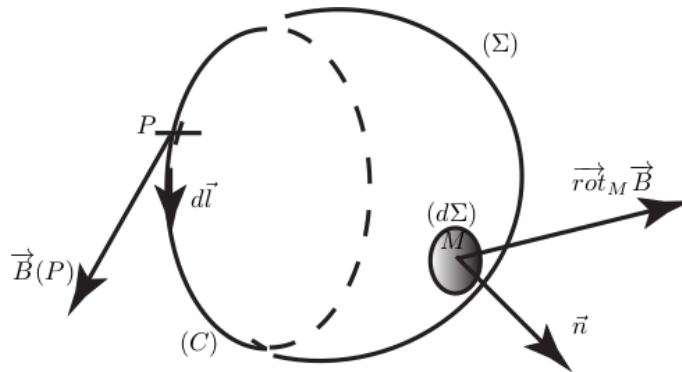
Soient un contour orienté (C), et une surface (Σ) s'appuyant sur (C) (c'est à dire bordée par celui-ci). Soit un élément de surface (dΣ) entourant un point M de (Σ).

Forme locale :  $\vec{\nabla}_M \wedge \vec{B}(M) = \overrightarrow{rot}_M \vec{B}(M) \mu \vec{j}$

Soit  $\iint_{(\Sigma)} (\overrightarrow{rot}_M \vec{B}(M)) \cdot d\Sigma \vec{n} = \iint_{(\Sigma)} \mu \vec{j} \cdot d\Sigma \vec{n}$

Or :  $\left\{ \begin{aligned} \iint_{(\Sigma)} (\overrightarrow{rot}_M \vec{B}(M)) \cdot d\Sigma \vec{n} &= \oint_{(C)} \vec{B}(P) \cdot d\vec{l} \text{ Théorème de Stokes} \\ I &= \iint_{(\Sigma)} \vec{j} \cdot d\Sigma \vec{n} \text{ Intensité du courant enlacé e par (C)} \end{aligned} \right.$

D'où :  $\oint_{(C)} \vec{B}(P) \cdot d\vec{l} = \mu I_{enlacee \text{ par le contour (C)}}$



**2.3.** Champ magnétique circulant dans le tore (t<sub>1</sub>)

$$B_1(t)\ell = \mu(N_1 i_1(t) + N_3 i_3(t) + i(t)) \Rightarrow B_1(t) = \frac{\mu}{\ell}(N_1 i_1(t) + N_3 i_3(t) + i(t))$$

**2.4.** Champ magnétique circulant dans le tore (t<sub>2</sub>)

$$B_2(t) = \frac{\mu}{\ell}(N_2 i_2(t) + N_4 i_3(t) - i(t))$$

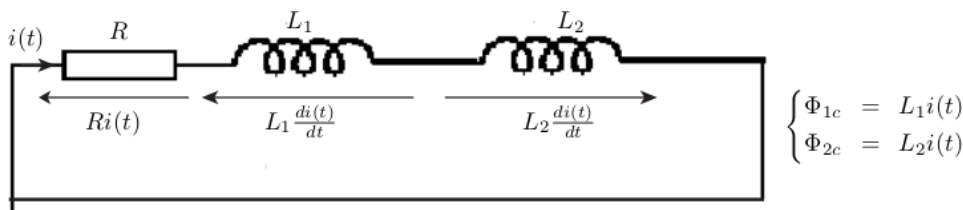
**2.5.** On suppose que l'on place un voltmètre d'impédance d'entrée infinie à la sortie du transformateur (T<sub>2</sub>),  $\Rightarrow i_2(t) = 0$ , soit:

$$B_2(t) = \frac{\mu}{\ell}(N_4 i_3(t) - i(t))$$

**2.6.**

$$\Phi_{2c}(t) = B_2(t)S = \frac{\mu}{\ell}(N_4 i_3(t) - i(t)) \quad (1)$$

**2.7.** Le circuit électrique constitué de la boucle d'eau océanique est équivalent au circuit ci-dessous:



$$\Rightarrow Ri(t) + \frac{d\Phi_{1c}}{dt} - \frac{d\Phi_{2c}}{dt} = 0 \quad (2)$$

2.8.

$$\boxed{u_1(t) = N_1 \frac{d\Phi_{1c}}{dt}} \quad \text{et} \quad \boxed{u_3(t) = N_3 \frac{d\Phi_{1c}}{dt}}$$

2.9.

$$\boxed{u_2(t) = N_2 \frac{d\Phi_{2c}}{dt}} \quad \text{et} \quad \boxed{u_4(t) = N_4 \frac{d\Phi_{2c}}{dt}}$$

2.10. Loi des mailles :

$$u_3(t) + u_4(t) = R_p i_3(t) = N_3 \frac{d\Phi_{1c}}{dt} + N_4 \frac{d\Phi_{2c}}{dt}$$

$$\Rightarrow \boxed{i_3(t) = -\frac{1}{R_p} \left( N_3 \frac{d\Phi_{1c}}{dt} + N_4 \frac{d\Phi_{2c}}{dt} \right)} \quad (3)$$

2.11. Des équations (1) (2) et (3), on en déduit que :

$$\frac{\Phi_{2c} \ell}{S\mu} = -\frac{N_4}{R_p} \left( N_3 \frac{d\Phi_{1c}}{dt} + N_4 \frac{d\Phi_{2c}}{dt} \right) - \frac{1}{R} \left( \frac{d\Phi_{2c}}{dt} - \frac{d\Phi_{1c}}{dt} \right)$$

$$= \frac{d\Phi_{1c}}{dt} \left( \frac{1}{R} - \frac{N_3 N_4}{R_p} \right) - \frac{d\Phi_{2c}}{dt} \left( \frac{1}{R} + \frac{N_4^2}{R_p} \right)$$

$$\text{Soit : } \boxed{\frac{\ell R}{S\mu} \Phi_{2c} = \left( 1 - N_3 N_4 \frac{R}{R_p} \right) \frac{d\Phi_{1c}}{dt} - \left( 1 + N_4^2 \frac{R}{R_p} \right) \frac{d\Phi_{2c}}{dt}}$$

2.12.

$$\underline{u}_1(t) = \underline{U}_1 \sqrt{2} \exp i\omega t \quad \text{et} \quad \underline{u}_2(t) = \underline{U}_2 \sqrt{2} \exp i\omega t$$

$$= N_1 \frac{d\underline{\Phi}_{1c}}{dt} = i\omega N_1 \underline{\Phi}_{1c} \quad \quad \quad = N_2 \frac{d\underline{\Phi}_{2c}}{dt} = i\omega N_2 \underline{\Phi}_{2c}$$

L'équation précédente en notation complexe :

$$\frac{\ell R}{S\mu} \underline{\Phi}_{2c} = \left( 1 - N_3 N_4 \frac{R}{R_p} \right) i\omega \underline{\Phi}_{1c} - \left( 1 + N_4^2 \frac{R}{R_p} \right) i\omega \underline{\Phi}_{2c}$$

$$\Rightarrow \frac{\ell R}{S\mu} \frac{\underline{U}_2}{i\omega N_2} = \left( 1 - N_3 N_4 \frac{R}{R_p} \right) \frac{\underline{U}_1}{N_1} - \left( 1 + N_4^2 \frac{R}{R_p} \right) \frac{\underline{U}_2}{N_2}$$

$$\text{Ou } \boxed{\frac{\underline{U}_2}{N_2} \left( 1 - \frac{i\ell R}{\omega S\mu} + N_4^2 \frac{R}{R_p} \right) = \left( 1 - N_3 N_4 \frac{R}{R_p} \right) \frac{\underline{U}_1}{N_1}}$$

2.13. On suppose dans la suite que  $N_1 = N_2$  et que  $N_3 = N_4$ , ainsi que  $R N_4^2 \ll R_p$  :

$$\underline{U}_2 \left( 1 - \frac{i\ell R}{\omega S\mu} \right) = \underline{U}_1 \quad \Rightarrow \quad \left( \frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} \right)^2 = 1 + \left( \frac{\ell R}{\omega S\mu} \right)^2 > 1 \quad \text{d'où} \quad \boxed{U_2 < U_1}$$

2.14. De la question précédente on en déduit l'expression de la résistance  $R$

$$\boxed{R = \frac{S\omega\mu}{\ell} \sqrt{\left( \frac{U_1}{U_2} \right)^2 - 1}}$$

**2.15.**

$$R = \frac{\ell_T}{\sigma S_T}$$

**2.16.**

$$\frac{\ell_T}{\sigma S_T} = \frac{S\omega\mu}{\ell} \left( \left( \frac{U_1}{U_2} \right)^2 - 1 \right)^{\frac{1}{2}} \approx \frac{S\omega\mu U_1}{\ell U_2} \Rightarrow \sigma = \frac{\ell \ell_T}{S S_T \omega U_1 \mu} U_2$$

**2.17.** Une simple mesure de la valeur efficace de la tension  $u_2(t)$  permet d'accéder à la mesure de la conductivité électrique de l'eau océanique.

## Partie 2

# Mesure des variations du niveau des océans

## 1. Modélisation mécanique d'une lame de quartz

### 1.1. Aspect énergétique

#### 1.1.1.

$$E_m = \frac{1}{2} m_q \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} k x^2$$

◇  $k$  : constante de raideur , unité :  $kg.s^{-2}$

◇

$$\frac{1}{2} m_q \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 : \text{Énergie cinétique de la lame (LQ)}$$

◇

$$\frac{1}{2} k x^2 : \text{Énergie potentielle élastique de la lame (LQ)}$$

#### 1.1.2. Puissance électrique instantanée $p(t)$ :

$$p(t) = u(t) i(t)$$

#### 1.1.3. Travail élémentaire de la force de frottements $\vec{F}_d$ :

$$\delta W(\vec{F}_d) = \vec{F}_d \cdot \vec{e}_x dx = -\gamma_q \left( \frac{dx}{dt} \right) dx$$

#### 1.1.4. Théorème de l'énergie mécanique $E$ pour une masse ponctuelle:

$$\frac{dE}{dt} = P(\vec{f}_{nc}) : \text{puissance des forces non conservatives}$$

#### 1.1.5.

$$E = E_m + E_e = \frac{1}{2} m_q \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} k x^2 + E_e$$

Le théorème de l'énergie mécanique appliqué à la lamme donne :

$$\frac{dE}{dt} = P(\vec{F}_d) = \frac{\delta W(\vec{F}_d)}{dt} = -\gamma_q \left(\frac{dx}{dt}\right)^2$$

et  $\frac{dE}{dt} = \frac{dE_m}{dt} + \frac{dE_e}{dt}$  avec  $\frac{dE_e}{dt} = p(t)$

Soit :  $m_q \frac{d^2x}{dt^2} + \gamma_q \frac{dx}{dt} + kx = F(t)$  (2) avec :  $F(t) = -\frac{p(t)}{\left(\frac{dx}{dt}\right)} = -\frac{u(t)i(t)}{\left(\frac{dx}{dt}\right)}$

**1.1.6.** L'équation (2) précédente pourra se mettre sous la forme :

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\omega_o}{Q} \frac{dx}{dt} + \omega_o^2 x = \frac{F(t)}{m_q} \quad (3) \quad \text{tels que : } \begin{cases} \omega_o = \sqrt{\frac{k}{m_q}} \\ Q = m_q \frac{\omega_o}{\gamma_q} = \frac{\sqrt{km_q}}{\gamma_q} \end{cases}$$

**1.2.** Mesure des caractéristiques mécaniques de la lame de quartz

**1.2.1.**

**1.2.2.** Le role de la compensatrice est de compenser le déphasage supplémentaire que présente le faisceau laser après réflexion sur les deux miroirs.

**1.2.3.** Lamme d'air d'épaisseur  $\varepsilon(t)$

$$\varepsilon(t) = x(t) = e(t) - e_o$$

La lamme d'air , ainsi constituée, est éclairée sous incidence *normale*.

**1.2.4.** Expression de l'intensité lumineuse  $I$  au niveau du détecteur:

$$I = I_o (1 + \cos\varphi)$$

$\varphi$  set le déphasage entre les deux rayon qui arrivent au niveau du détecteur.

$$\varphi = \frac{2\pi}{\lambda_o} \delta = \frac{2\pi}{\lambda_o} (2\varepsilon(t)) \Rightarrow I = I_o \left(1 + \cos\left(\frac{4\pi}{\lambda_o} \varepsilon(t)\right)\right) \quad (4)$$

**1.2.5.** Lors du réglage préliminaire  $\varepsilon = 0 \Rightarrow I = 2I_o$

**1.2.6.**

$$I(t) = I_o \left(1 + \cos\left(\frac{4\pi}{\lambda_o} x(t)\right)\right)$$

**1.2.7.** Au niveau du écteur, on observes des franges d'inteférence (franges d'égales inclinaison). Le rayon des anneaux obtenus déminu lorsque  $e(t)$  augmente.

**1.2.8.** L'équation différentielle du mouvement de l'ensemble ( $M_2+LQ$ ) s'écrit:( en lui appliquant le théorme de l'énergie mécanique)

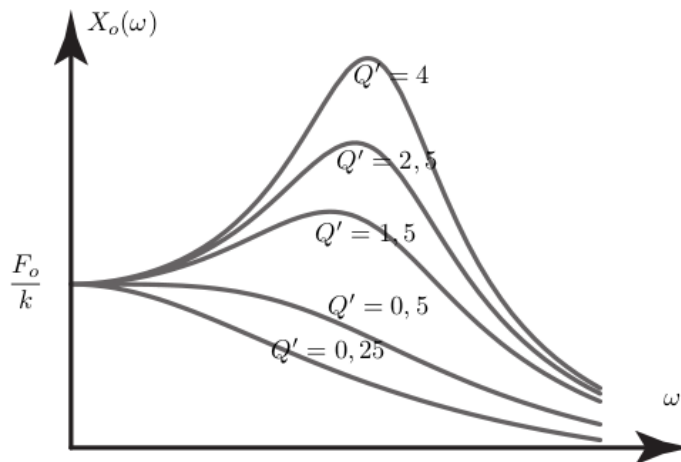
$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\omega'_o}{Q'} \frac{dx}{dt} + \omega_o'^2 x = \frac{F(t)}{m} \quad \text{tels que :} \quad \begin{cases} m = m_q + m_m \\ \omega'_o = \sqrt{\frac{k}{m_q + m_m}} \\ Q' = \frac{m_q + m_m}{\gamma_q + \gamma_m} \omega_o = \frac{\sqrt{k(m_q + m_m)}}{\gamma_q + \gamma_m} \end{cases}$$

**1.2.9.**  $F(t) = F_o \cos \omega t$  et  $x(t) = X_o(\omega) \cos[\omega t + \Phi(\omega)]$

En notation complexe :  $\begin{cases} \underline{x}(t) = \underline{X}_o(\omega) \exp i\omega t \text{ et } \underline{F}(t) = F_o \exp i\omega t \\ \underline{X}_o(\omega) : \text{Amplitude complexe } \underline{X}_o(\omega) = X_o(\omega) \exp i\Phi(\omega) \end{cases}$

En remplaçant dans l'équation différentielle (5), on en déduit :

$$\left(-\omega^2 - i\omega \frac{\omega'_o}{Q'} + \omega_o'^2\right) \underline{X}_o(\omega) = \frac{F_o}{m} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} X_o(\omega) = \frac{\frac{F_o}{m}}{\sqrt{(\omega_o'^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \frac{\omega_o'^2}{Q'^2}}} \\ \Phi(\omega) = \arg \underline{X}_o(\omega) = \arctan \left| \frac{\omega \omega'_o}{Q'(\omega_o'^2 - \omega^2)} \right| \\ \cos \Phi(\omega) = \frac{\omega_o'^2 - \omega^2}{\sqrt{(\omega_o'^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \frac{\omega_o'^2}{Q'^2}}} \end{cases}$$



....A SUIVRE....